

## Fonctionnement d'un capteur à induction

On considère une boucle carrée  $PQMN$  de côté  $a$  (figure n°1). Les points  $P_1$  et  $P_2$  sont reliés à un voltmètre. On suppose que règne dans le demi-espace  $x > 0$  un champ magnétique constant,  $\vec{B} = B_0 \vec{u}_y$ , tandis que le champ magnétique régnant dans le demi-espace  $x < 0$  est nul.

La boucle carrée est animée d'un mouvement de translation à vitesse constante  $\vec{v}_0 = v_0 \vec{u}_x$ . Le segment  $MN$  entre dans le demi-espace  $x > 0$ . La position du circuit est définie par la position  $(x_C, y_C)$  de son centre  $C$ .

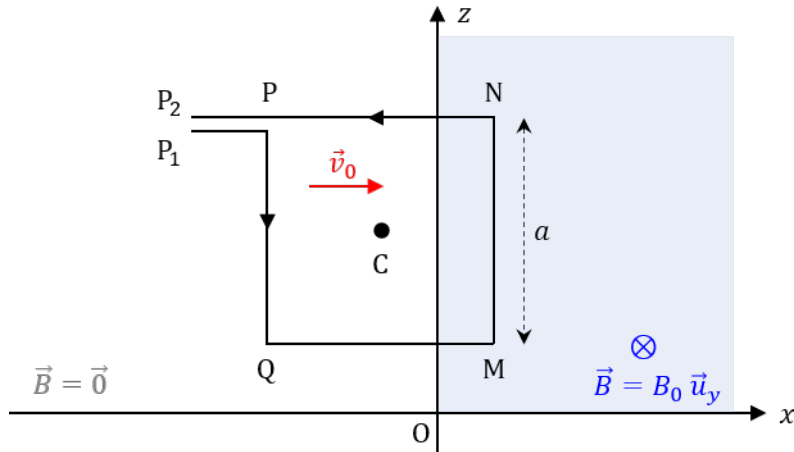


Figure n°1

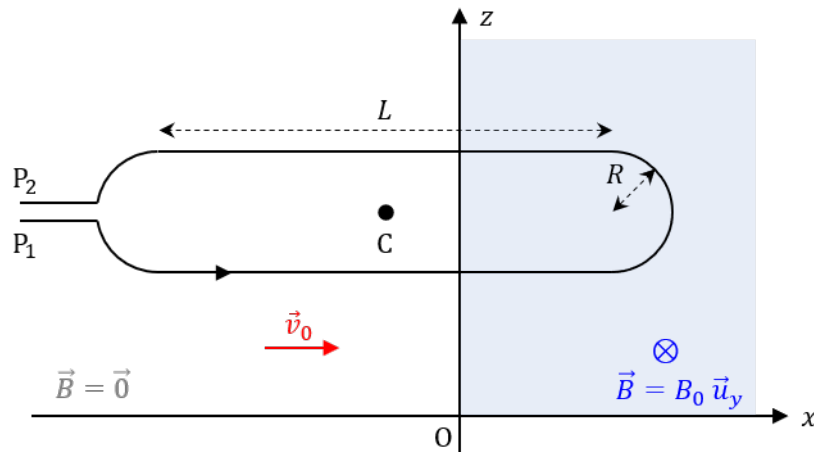


Figure n°2

- 1) Donner l'expression du flux  $\phi(t)$  du champ magnétique à travers ce circuit (figure n°1) en fonction de l'abscisse  $x_C(t)$ .
- 2) En déduire la valeur de la force électromotrice induite  $e$  mesurée par le voltmètre.

La boucle est désormais modélisée par un circuit constitué de deux portions rectilignes, de longueur  $L$ , fermées par deux portions semi-circulaires de rayon  $R$  (figure n°2). On se limitera au cas où  $|x_C| < L/2$ .

- 3) Reprendre les questions 1 et 2 pour le circuit n°2.

Pour augmenter la sensibilité du dispositif, il faut augmenter le flux magnétique traversant le circuit. On considère ainsi l'enroulement plan constitué de  $N$  boucles régulièrement espacées, de forme similaire au circuit précédent (figure n°3). Les rayons intérieur et extérieur de l'enroulement sont notés  $R_0$  et  $R_{N-1}$ . On se limite toujours au cas où  $|x_C| < L/2$ .

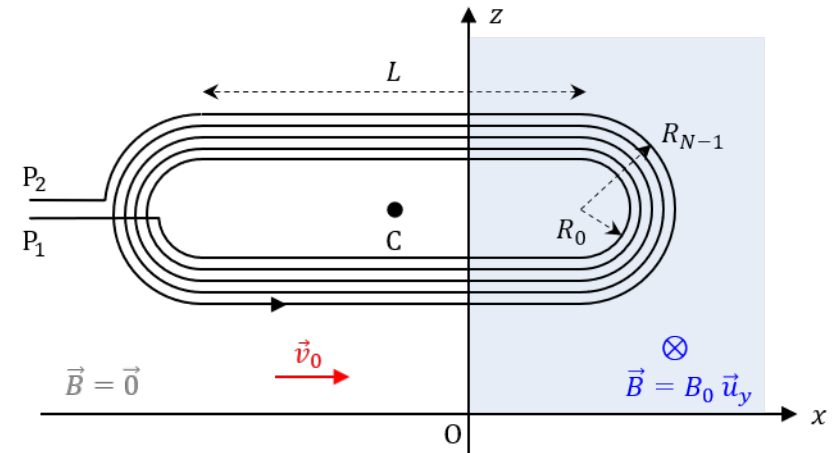


Figure n°3

- 4) Donner l'expression du rayon  $R_k$  de la  $k$ -ième boucle en fonction de  $k$ ,  $N$ ,  $R_0$  et  $R_{N-1}$ .
- 5) En déduire la valeur de la force électromotrice  $e_k$  induite dans cette boucle.
- 6) En déduire la force électromotrice  $e_{tot}$  mesurée par le voltmètre.



Correction

---

## Correction

---

1) Vecteur surface de la spire immergée dans le champ magnétique :

$$\vec{S} = -Lx_M \vec{u}_y = -a \left( x_C + \frac{a}{2} \right) \vec{u}_y$$

On en déduit le flux :

$$\phi = \vec{B} \cdot \vec{S} = -aB_0 \left( x_C + \frac{a}{2} \right)$$

2) Loi de Faraday :

$$e = -\frac{d\phi}{dt} = aB_0v_0$$

3) Vecteur surface de la spire immergée dans le champ magnétique :

$$\vec{S} = -\left( \frac{\pi R^2}{2} + 2R \left( x_C + \frac{L}{2} \right) \right) \vec{u}_y$$

On en déduit le flux :

$$\phi = \vec{B} \cdot \vec{S} = -B_0 \left( \frac{\pi R^2}{2} + 2R \left( x_C + \frac{L}{2} \right) \right)$$

Loi de Faraday :

$$e = -\frac{d\phi}{dt} = 2RB_0v_0$$

4) On a :

$$R_k = R_0 + \frac{k}{N-1} (R_{N-1} - R_0)$$

5) D'après la question 3 :

$$e_k = 2R_k B_0 v_0$$

6) Les boucles sont en série, la *fem* totale est donc la somme des *fem* de chaque boucle :

$$e_{tot} = \sum_{k=0}^{N-1} e_k = 2B_0v_0 \left( NR_0 + \frac{R_{N-1} - R_0}{N-1} \times \frac{N(N-1)}{2} \right)$$

Après simplification :

$$e_{tot} = B_0v_0 (R_0 + R_{N-1})$$

Remarque : on retrouve bien  $e = 2RB_0v_0$  lorsque  $N = 1$ .