

## Écoulement entre deux cylindres

L'écoulement d'un fluide entre deux cylindres concentriques, de rayons respectifs  $R_1$  et  $R_2$  et tournant autour de leur axe commun aux vitesses angulaires  $\omega_1$  et  $\omega_2$ , peut être décrit par le champ de vitesses

$$\vec{v} = \left( Ar + \frac{B}{r} \right) \vec{u}_\theta$$

On admet qu'il y a continuité de la vitesse entre le fluide et les cylindres.

- 1) Déterminer les constantes  $A$  et  $B$  à partir des conditions aux limites sur les vitesses au contact entre le fluide et les cylindres.
- 2) Commenter le cas où  $\omega_1 = \omega_2$ .
- 3) L'écoulement est-il incompressible ? irrotationnel ?
- 4) Déterminer l'accélération d'une particule fluide. Que devient-elle dans le cas où  $\omega_1 = \omega_2$  ?

Formulaire : en coordonnées cylindriques

$$\vec{\text{grad}}(A) = \frac{\partial A}{\partial r} \vec{u}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial A}{\partial \theta} \vec{u}_\theta + \frac{\partial A}{\partial z} \vec{u}_z$$

$$\text{div}(\vec{A}) = \frac{1}{r} \frac{\partial (rA_r)}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial A_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$\vec{\text{rot}}(A) = \left( \frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial \theta} - \frac{\partial A_\theta}{\partial z} \right) \vec{u}_r + \left( \frac{\partial A_r}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial r} \right) \vec{u}_\theta + \frac{1}{r} \left( \frac{\partial (rA_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial A_r}{\partial \theta} \right) \vec{u}_z$$



## Correction

1) On doit imposer :

$$\begin{cases} \vec{v}(r = R_1) = R_1 \omega_1 \vec{u}_\theta = \left( AR_1 + \frac{B}{R_1} \right) \vec{u}_\theta \\ \vec{v}(r = R_2) = R_2 \omega_2 \vec{u}_\theta = \left( AR_2 + \frac{B}{R_2} \right) \vec{u}_\theta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \omega_1 = A + \frac{B}{R_1^2} \\ \omega_2 = A + \frac{B}{R_2^2} \end{cases}$$

On en déduit :

$$B = \frac{\omega_2 - \omega_1}{1/R_2^2 - 1/R_1^2} \quad \text{et} \quad A = \frac{\omega_2 R_2^2 - \omega_1 R_1^2}{R_2^2 - R_1^2}$$

2) Si  $\omega_1 = \omega_2 = \omega_0$  :

$$B = 0 \quad \text{et} \quad A = \omega_0 \quad \Rightarrow \quad \vec{v} = r\omega_0 \vec{u}_\theta$$

Tout se passe comme si l'ensemble était un cylindre solide qui tourne sur lui-même à la vitesse angulaire  $\omega$ .

3) On a immédiatement :

$$\text{div}(\vec{v}) = \frac{1}{r} \frac{\partial v_\theta}{\partial \theta} = 0$$

Donc l'écoulement est incompressible.

De plus :

$$\text{rot}(\vec{v}) = \frac{1}{r} \frac{\partial (rv_\theta)}{\partial r} \vec{u}_z = 2A \vec{u}_z \neq \vec{0}$$

Donc l'écoulement n'est pas irrotationnel.

4) L'accélération vaut :

$$\vec{a} = \frac{D\vec{v}}{Dt} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} = v \underbrace{\frac{\partial \vec{u}_\theta}{\partial t}}_{=\vec{0}} + \frac{v^2}{r} \underbrace{\frac{\partial \vec{u}_\theta}{\partial \theta}}_{=-\vec{u}_r}$$

En effet,  $\vec{u}_\theta$  ne dépend que de la variable  $\theta$ , pas de la variable  $t$ .

$$\vec{u}_\theta = \cos(\theta) \vec{u}_y - \sin(\theta) \vec{u}_x$$

Ainsi :

$$\vec{a} = -\frac{1}{r} \left( Ar + \frac{B}{r} \right)^2 \vec{u}_r$$

Si  $\omega_1 = \omega_2 = \omega_0$  :

$$\vec{a} = -r\omega_0^2 \vec{u}_r$$

Ce qui est attendu pour un mouvement circulaire à la pulsation  $\omega_0$ .